PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-211857

(43)Date of publication of application: 06.08.1999

(51)Int.CI.

GO4C 9/02 GO4C 3/00 GO4C 3/14 G04G 5/00

(21)Application number: 10-018361

(71)Applicant: RHYTHM WATCH CO LTD

(22)Date of filing:

30.01.1998

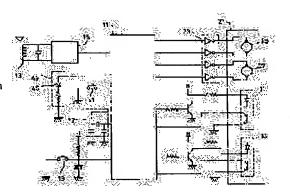
(72)Inventor: MAKUTA SHUNICHI

(54) ANALOG TYPE RADIO WAVE-CORRECTED TIMEPIECE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To easily confirm that the standard radio wave is received and time is read in via a code analysis in an analog type radio wave-corrected clock.

SOLUTION: The standard radio wave of JG2AS is received, and time is displayed according to the Japan standard time with a pointer. This analog type radio wave-corrected clock is provided with a memory means storing the reception of the standard radio wave and the success or failure of time read-in at the time of automatic time correction, a confirmation switch 41, and a success time display control means displaying the reception success time in the prescribed time, e.g. 12 hr or 24 hr, with a pointer when the confirmation switch 41 is operated.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

31.07.2001

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

02.09.2004

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C): 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-211857

(43)公開日 平成11年(1999)8月6日

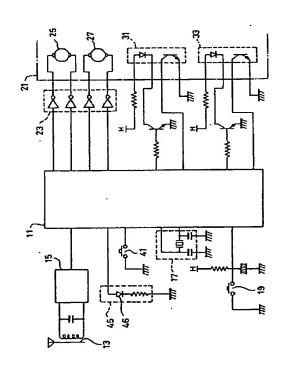
(51) Int.Cl. ⁸		識別記号	FΙ					
G04C	9/02		G04C 9	9/02 B				
	3/00			3/00	D R			
	3/14		:	3/14				
G 0 4 G	5/00		G04G !	5/00	J			
			審查請求	未請求	請求項の数1	OL	(全 15 頁)	
(21)出願番号		特顯平10-18361	(71)出願人					
(and start)		77-h10/m (1000) 1 700 7		リズム時計工業株式会社 東京都墨田区錦糸1丁目2番1号				
(22)出願日		平成10年(1998) 1月30日	(72)発明者			コム田工	7	
			(16)光明有		&一 墨田区錦糸1丁	32発1	母 リズム	
					業株式会社内	10m.	., ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	
			(74)代理人					
			(1270	<i>,,,</i>				
			1					

(54) 【発明の名称】 アナログ式電波修正時計

(57)【要約】

【課題】 アナログ式の電波修正時計において、標準電波の受信及びコード解析による時刻読込みを行ったことを容易に確認できるようにする

【解決手段】 JG2ASの標準電液を受信して日本標準時に合わせた時刻表示を指針により行うアナログ式の電波修正時計において、自動修正時刻に行った標準電波の受信及び時刻読込みの成否を記憶する記憶手段と確認スイッチ41とを有すると共に、確認スイッチ4か操作されたとき、12時間又は24時間以内など、所定時間内の受信成功時刻を指針により表示させる成功時刻表示制御手段を設けた電波修正時計とする。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 標準電波を受信して標準時に合わせた時刻表示を指針により行う電波修正時計であって、自動修正時刻に行った標準電波の受信及び時刻読込みの成否を記憶する記憶手段と確認スイッチとを有すると共に、確認スイッチが操作されたとき、所定時間内の受信成功時刻を指針により表示させる成功時刻表示制御手段を有することを特徴とするアナログ式電波修正時計。

【発明の詳細な説明】

[0001]

[発明の属する技術分野]本発明は、長波の標準電波を 用いて表示時刻を修正する電波修正時計に関するもので あり、尚詳しくは、標準電波に含まれる時刻コードの解 析による時刻読込みを行った記録の表示に関するもので ある。

[0002]

【従来の技術】今日、日本標準時を髙精度で伝える長波の標準電波(JG2AS)を用い、日本標準時との誤差を極めて少なくした時刻を表示する電波修正時計が用いられている。この電波修正時計では、電池交換時などの時計をセットしたとき、及び、所定時間毎に標準電波の受信及び時刻コードの解析を行って日本標準時に合わせた時刻を表示するものである。

【0003】とのため、との電波修正時計は、40キロ ヘルツの搬送周波数とされた標準電波を受信するバーア ンテナを有し、受信した標準電波から時刻コードなどの データ信号を復調する受信復調手段を有する。そして、 この電波修正時計では、水晶発振器と分周器とで形成さ れた1ヘルツの秒信号をカウントする時刻カウンタと、 受信復調手段で復調したデータ信号から時刻コードを解 30 読するマイクロコンピュータとを有し、所要時間毎に標 進電波の受信及び時刻コードの解析を行うものである。 更に、この電波修正時計は、時刻コードを解析して正確 な日本標準時の時刻データを求めたときに、この日本標 準時の時刻データを時刻カウンタに読み込んで時刻カウ ンタの値を正確に日本標準時に合わせ、デジタル表示式 の時計体ではこの時刻カウンタの値を1秒毎に増加させ つつ時刻カウンタのカウント値を液晶表示装置などの表 示装置に表示するものとしている。

【0004】又、指針を駆動して時刻を表示するアナロ 40 グ式の電液修正時計では、バーアンテナ及び受信復調手段を有すると共に、時刻コードを解読し且つ指針駆動モータを制御するマイクロコンピュータを内蔵した時計体とされている。このアナログ式の電波修正時計は、例えば、図6に示すように、標準電波を受信するバーアンテナ13、及び、標準電波から時刻コード信号などのデータ信号を復調する受信復調手段15、更に、時刻コードを解析し且つ指針駆動モータを制御するマイクロコンピュータ11を有するものである。

【0005】このマイクロコンピュータ11には、ムーブ 50

メント21に組み込む秒針用モータ25や時分針用モータ27が接続され、マイクロコンピュータ11からの出力パルスがモータ駆動用バッファ23を介して秒針用モータ25や時分針用モータ27に印加されるものである。又、時針及び分針が0時0分を示す指針位置を検知する時分針用センサ33、及び、秒針が0秒を示す指針位置を検知する秒針用センサ31もムーブメント21に有し、この時分針用センサ33及び秒針用センサ31もマイクロコンピュータ11に接続しているものである。

【0006】尚、このマイクロコンピュータ口には、リ セットスイッチ19や水晶発振回路17も接続されている。 そして、このマイクロコンピュータ11には、受信復調手 段15の出力レベルを検出するレベル検出手段、標準電波 に含まれる信号コードを解読する解析手段としての機能 を持たせ、更に標準電波に含まれるコード信号の内、時 刻コード信号に基づいて当該時計体の時刻カウンタに正 確な現時刻を設定する時刻設定手段としての機能をも持 たせ、又、標準電波に基づいた時刻コード信号による時 刻データがセットされて 1 秒毎にカウント値を進める時 刻カウンタが設けられているものである。更に、時刻カ ウンタのカウント値と指針により表示している現時刻の 値との比較を行う比較手段や、1秒毎に秒針用モータ25 を1ステップ駆動し、且つ、10秒毎などに時分針用モ ータ27を1ステップ駆動する主制御手段としての機能を 有すると共に、この秒針用モータ25や時分針用モータ27 に出力するパルス数をカウントすることにより、指針が 表示している現時刻を記憶する表示カウンタも有するマ イクロコンピュータ11である。

【0007】又、主制御手段としては、1秒毎に1ステップづつ秒針を歩進させ、10秒毎に1ステップづつ時分針を歩進させる制御を行うのみでなく、1秒間に10乃至20ステップの歩進を行わせる早送りの制御も行うものである。そして、この早送り制御は、時刻カウンタのカウント値と表示カウンタのカウント値との一致検出を行いつつ、両カウンタのカウント値が一致するまで指針を早送りする早送り修正を行う場合や、秒針用センサ31が秒針の0位置を検出するまで、及び、時分針用センサ33が時針及び分針の0位置を検出するまでの早送りを行う帰零制御の場合に実行されるものである。

【0008】尚、時計体によっては、秒針用モータ25の他に分針用モータと時針用モータとを設け、3個のモータにより秒針や分針及び時針を各々個別に駆動制御するものもある。そして、この電波修正時計では、バーアンテナ13などにより標準電波を受信し、受信復調手段15により標準電波から時刻コード信号などを復調し、この復調信号をマイクロコンピュータ11に入力して時刻コードを解析し、時分秒の各データを時刻カウンタにセットするものである。又、このマイクロコンピュータ11は、正確な基準周波数信号を出力する水晶発振器などの発振回路17の出力によりマイクロコンピュータ11を作動させ、

このマイクロコンピュータ11に解析手段や主制御手段と しての各種制御や作動を行なわせるものである。

【0009】このマイクロコンピュータ11が行う制御動 作としては、電池が挿入されたときやリセットスイッチ 19が操作されたとき、図7に示すように、先ず初期設定 (S111)を行い、帰零制御(S113)を行うもの である。この帰零制御(S113)は、秒針用モータ25 や時分針用モータ27に10ヘルツ又は20ヘルツなどの 周波数とするモータ駆動用パルスを出力し、モータ駆動 用バッファ23を介して各モータ25,27に駆動パルス電圧 を印加して各モータ25,27を早送りするものである。

【0010】更に、帰零制御(S113)では、秒針用 モータ25や時分針用モータ27に1パルスのモータ駆動パ ルスを出力する毎に秒針用センサ31や時分針用センサ33 を作動させ、秒針用センサ31により秒針が0位置に達し たか否かを検出し、又、時分針用センサ33により時針及 び分針が0位置に達したか否かを検出するものである。

【0011】そして、秒針用センサ31により秒針が0秒 位置に達したことを検知したときは秒針用モータ25への モータ駆動バルスの出力を停止し、又、時分針用センサ 33により時針及び分針が0時0分位置に達したことを検 知したときは秒針用モータ25へのモータ駆動パルスの出 力を停止するものである。このようにして、帰零制御

(S113)により秒針及び時分針を0位置に早送りし た後、マイクロコンピュータ11は、パーアンテナ13で標 準電波を受信して受信復調手段15で復調した時刻コード などの解析及び日本標準時の時刻読込み(S115)を 行うものである。

[0012] この郵政省で定めているJG2ASの標準 電波は、図8に示すように、0秒から0.2秒間の基準 30 マーカー信号を形成し、9秒、19秒、29秒などの1 0秒毎に0.2秒間のポジションマーカー信号を形成 し、1秒から8秒の間に分データ信号を、12秒から1 8秒の間に時データ信号を、22秒から33秒の間に日 データ信号を形成し、更に他の種々のデータ信号も各秒 に挿入するものとしており、データ信号は0.8秒間の 長パルス信号を2進数の「0」に、0.5秒間の短パル ス信号を2進数の「1」として1分間に所定の2進コー ドの信号を含ませ、基準マーカー信号の立ち上りを正確 に0秒に合わせているものである。

【0013】そして、日本標準時の読込み(S115) は、図9に示すように、マーカー信号やデータ信号の立 ち上がりに合わせて先ず1秒同期を取り(S201)、 同期が取れたか否かの判断を行い(S202)、同期が 取れたときは0.2秒幅のマーカー信号を検出する0秒 位置の検出(S203)を行い、O秒位置か否かの判断 (S204)をマーカー信号が2個連続してポジション マーカー信号に続く基準マーカー信号の検出によって行 うものである。

信号のレベルがHレベルか否かの判断(S205)を行 いつつコード信号のパルス幅計測(S206)を行い、 Hレベルの持続時間によって分データ信号や時データ信 号の各信号をコード「0」又はコード「1」とする2進 コード信号とし、この2進コード信号を時刻データにコ ード変換(S207)することを行うものであり、最終 データが読み込まれたか否かの判断(S208)を行っ

て最後に時刻データが適切な数値であるか否かの判断

(S209)を行うものである。

【0015】この分データ信号や時データ信号の各パル ス幅により「0」又は「1」の2進コード信号を形成す るに際し、バルス幅の検出としては、1秒間に数十回の サンプリングを行い、数十回の検出の内、アクティブレ ベルの検出回数に基づいて0.5秒幅の「1」と0.8 秒幅の「0」とを識別する方法や、1秒間に数十回のサ ンプリングを行い、H又はLの同一レベルが数回連続し たときにレベル判定を行いつつHからLへの変化点及び LからHへの変化点を検出してアクティブレベルの幅を 検知し、コード「0」又はコード「1」の識別を行う方 法、更に、0.3秒又は0.4秒位置と0.7秒位置な どの2箇所を決めて1秒間に2回の検出を行うことによ り、0.5秒幅のコード「1」と0.8秒幅のコード 「0」とを識別する方法などが採用されている。

【0016】ところで、標準電波の受信状態が良好であ れば、図10のAに示すように、受信復調手段15の出力 信号は、0.2秒幅や0.5秒幅、又は0.8秒幅のア クティブレベル (図示ではしレベル) を有するパルス信 号が1秒間隔で出力されるものである。しかし、屋内な どの設置場所によっては電波が微弱となることがある。 とのため、受信復調手段15によるコード信号の復調が正 確に行えず、受信復調手段15に組み込まれている微分回 路などによりコード信号の変化点が強調されつつコード 信号に追従したレベル変化を有する信号となることがあ り、又、他の電波などのノイズの影響を受けるために、 図10のBに示すように不正確なレベル信号が形成さ れ、閾値VHによりLレベルとHレベルとを区別する と、受信復調手段15の出力は図10のCに示すように一 応はコード信号に対応しつつもHレベルとLレベルとか 混在した不正確な復調波となるものである。

【0017】従って、電波が微弱になると、コード信号 のパルス幅、即ち分データ信号や時データ信号の「0」 又は「1」を正確に判別して分データ信号や時データ信 号の解読をすることができなくなることが有る。このた め、時刻データ信号を解読して求めた時刻データが不適 切な数値、例えば分データとして60以上の数値とな り、又、時データとして24以上の値となり、分データ や時データが通常の時刻表示に使用されない値となった とき、再度、標準電波の解析及び時刻読込みを行うもの であって、このデータ信号の解析に基づく日本標準時の 【0014】更に、0秒位置を検出したときは、データ 50 読込みと1秒毎の通常運針と合わせて行う標準電波の受 10

信及び時刻読込み(S115)を10分などの所要時間 だけ継続するものである。

【0018】そして、日本標準時の時刻データを適切な 数値として読み取ったときは、この時刻データを時刻カ ウンタにプリセットし (S211)、更に1秒以下の誤 差を修正するように1ヘルツの秒信号を形成する分周回 路や秒カウンタを0秒に合わせてリセットし(S21 5) 、標準電波の受信及び時刻読込み(S115)を終 了するものである。

[0019]又、この標準電波の受信及び時刻読込み (S115)を所要時間継続し、又は標準電波の受信及 び時刻読込み(S115)において秒カウンタのリセッ トを行った後、図7に示したように、時刻カウンタへの ブリセット即ち適切な数値の時刻データの読込みを行っ たか否かの判断(S117)を行い、時刻データの読込 みを行ったときは、日本標準時の時刻データをプリセッ トして1秒毎にカウントアップする時刻カウンタの数値 に対応させた時刻を指針により表示させる早送り修正 (S119)を行うものである。

【0020】この早送り修正は、時刻カウンタと表示カ ウンタの各カウント値が一致しているか否かの判断を行 って一致していないときはモータ駆動パルスの出力を行 いつつ表示カウンタの値を1増加させ、両カウンタの各 カウント値が一致しているか否かの判断を行い、一致し ていないときはモータ駆動パルスを出力して早送り修正 の修正を継続し、一致すれば通常運針(S120)を行 うようにするものである。

【0021】尚、この早送り修正に際しては、秒針用モ ータ25にモータ駆動パルスの出力を10回又は20回な どの所定回数の出力を行う毎に時分針用モータ27にモー 30 タ駆動パルスを1回出力する場合や、時刻カウンタ及び 表示カウンタを時分カウンタと秒カウンタとに分離して おき、時分針用モータ27による時分針の早送りは、時刻 カウンタの内の時分カウンタと表示カウンタの時分カウ ンタとのカウント値が一致するまで行いつつ、合わせて 時刻カウンタの内の秒カウンタと表示カウンタの秒カウ ンタとのカウント値が一致するまで秒針用モータ25を早 送り駆動する制御を行うこともある。

【0022】そして、日本標準時の時刻を指針で表示さ せた後は、1秒毎に秒針を駆動し、10秒又は数十秒毎 40 に分針及び時針を駆動する通常運針(S120)を行 い、更に、自動修正時刻か否かの判断(S121)に基 づき、自動修正時刻になったときは、数分間乃至10分 間程度の所要時間だけ標準電波の受信及びコード解析を 行って日本標準時の時刻データを時刻カウンタにプリセ ットする時刻読込み(S123)を行うものである。

【0023】更に、時刻カウンタへのプリセットなどを 行って時刻データの読込みを行ったか否かの判断(S1 25)を行い、時刻カウンタへのブリセットなどの時刻 読込みを行ったときは日本標準時の時刻データと指針に 50 ーマークを表示するものがある。

よる表示時刻の表示データとが一致しているか否かの判 断(S127)を行い、誤差が生じているときは表示修 正(S129)を行うものである。

【0024】そして、時刻差がないときは通常運針(S 120) に戻り、次の自動修正時刻に達したか否かの判 断(S121)を繰り返し、時刻差があるときは表示修 正(S129)を行うものである。この表示修正(S1 29)は、時刻カウンタのカウント値と表示カウンタの カウント値との大小比較を行い、時刻カウンタのカウン ト値が大きい場合は早送り修正を行い、表示カウンタの カウント値が大きい場合は、秒針などの歩進を停止させ て時刻カウンタのカウント値と表示カウンタのカウント 値との比較を繰り返し、時刻カウンタのカウント値と表 示カウンタのカウント値とが一致するまで秒針などの歩 進を停止しておくか、又は、出力端子の切り換えを行っ て秒針用モータ25などを逆転させつつ表示カウンタのカ ウント値を順次減算し、両カウンタのカウント値を一致 させるものもある。

【0025】とのようにして、電波修正時計は、電池交 換時やリセット時には、指針を0時0分0秒とした後、 1秒毎に秒針を駆動しつつ標準電波を受信して時刻コー ド信号などを解析し、日本標準時の時刻データの値を時 刻カウンタにプリセットする時刻読込みを行って日本標 準時を表示するように秒針及び時分針などの指針を運針 制御し、以後、1日に数回などの標準電波の受信及びコ ード信号の解析による時刻読込みを行って表示時刻と日 本標準時との誤差を修正し、常に正確な時刻の表示を行 うものである。

【0026】そして、この電波修正時計では、図6に示 したように、発光ダイオード46などの読込み表示手段45 をマイクロコンピュータ11に接続し、この読込み表示手 段45を時計体の文字板などに設け、標準電波の受信及び 時刻読込みの処理(S115, S123)を行っている ときは、この読込み表示手段45を点滅させることも行わ れている。

【0027】このように、電波修正時計は、所定時刻に なると10分間程度などの所定時間だけ標準電波の受信 及び時刻コードの解析に基づく時刻読込みを行い、時刻 コードを正しく解析できたときは秒合わせを含む時刻合 わせを行って極めて正確な時刻の表示を行うものであ る。尚、この標準電波に基づく時刻の読込みを行ったと きは、秒針を特定の位置で数秒間停止させて読込み表示 手段45とした発光ダイオード46を点滅させ、日本標準時 の読込みを所定時間内に行えなかったときは秒針を別の 特定の位置に停止させて読込み表示手段45を点滅させる ようにした時計体がある。

【0028】又、デジタル式の電波修正時計では、日本 標準時の読み込みを1日に1回又は2回程度行えたとき は、電波塔のマークなど、液晶画面の一部にキャラクタ

20

[0029]

【発明が解決しようとする課題】前述のように、電波修正時計は、標準電波の受信を行い、日本標準時の読み込みを行って1秒以下の誤差とした正確な時刻の表示を行うことができるものである。しかし、この標準電波の受信に際しては、電波が微弱なためにコード信号の解析を常に確実に実行することは困難であり、日本標準時を読み込んで極めて正確な時刻を表示しているか否かが不安となることがあった。

【0030】そして、アナログ式の時計では、秒針を用 10 いて読み込みが成功したときには読込み完了の表示を行うものもあるが、電波状態の不安定な地域では、電波状態が比較的安定する深夜に読込みを成功することが多く、事実上、確認の表示が意味を成さないことがあった。このため、アナログ式の電波修正時計においては、正しく標準電波を受信できる位置に設置されているか否か即ち正確な時刻表示を行っているか否かの確認を容易に行えない欠点があった。

【0031】本発明は、とのような欠点を排除し、アナログ式の電波修正時計において、標準電波の受信及びコード解析による時刻読込みを行ったことを容易に確認できる電波修正時計を提供するものである。

[0032]

【課題を解決するための手段】本発明は、JG2ASの標準電波を受信して日本標準時に合わせた時刻表示を指針により行うアナログ式の電波修正時計において、自動修正時刻に行った標準電波の受信及び時刻読込みの成否を記憶する記憶手段と確認スイッチとを設けると共に、確認スイッチが操作されたときには、12時間又は24時間以内などの所定時間内に時刻読込みが成功した受信 30成功時刻を指針により表示させる成功時刻表示制御手段を設けた電波修正時計とする。

【0033】 このように、時刻読込みの成否を記憶する記憶手段を設け、受信成功時刻を指針により表示させる成功時刻表示制御手段を設けている故、アナログ時計であっても容易に標準電波の受信による時刻読込みの成功時刻を正確に表示させることができる。又、確認スイッチを設け、この確認スイッチが操作されたときに作動する成功時刻表示制御手段を有する故、確認スイッチを操作することにより、任意に受信成功時刻を指針により表 40 示させることができる。

[0034]

【発明の実施の形態】本発明の実施の形態に係る電波修正時計は、図1に示すように、標準電波を受信するバーアンテナ13、及び、標準電波から時刻コードなどを復調する受信復調手段15、更に、時刻コードを解析して秒針用モータ25や時分針用モータ26を制御する制御手段としてのマイクロコンピュータ11を有し、このマイクロコンピュータ11には、前記受信復調手段15の他、秒針用モータ25や時分針用モータ26及び時分針用センサ33や秒針用50

センサ31、更に水晶発振回路17やリセットスイッチ19と、発光ダイオード46などの読込み表示手段45が接続されるものであることは従来と同様であり、この電波修正時計としては、確認スイッチ41を備えた時計体とするものである。

【0035】又、モータ駆動用バッファ23を介してムーブメント21に取り付けている秒針用モータ25や時分針用モータ27を制御手段であるマイクロコンピュータ11により制御し、リセットスイッチ19が操作されたときなどは、秒針用センサ31や時分針用センサ33で0秒位置や0時0分位置を検出する帰零制御などを行い、通常運針によって時刻表示を行いつつ自動修正時刻になると標準電波の受信及び時刻読込みを行うことも従来と同様である。

【0036】そして、この電波修正時計では、マイクロ コンピュータ11に時刻読込みの成否を記憶する記憶手段 としてのメモリを設け、メモリに記憶された受信成功時 刻を指針により表示させる成功時刻表示制御手段として の機能をマイクロコンピュータ11に持たせるものであ る。即ち、この電波修正時計においては、図2に示すよ うに、電源投入時やリセット時には、先ず、初期設定を 行い(S111)、帰零制御(S113)により秒針及 び時分針を0位置とし、標準電波の受信及びコード解析 による時刻読込みを数分間乃至10分間程度行い(S1 15)、日本標準時を時刻カウンタにプリセットして秒 カウンタなどをリセットする時刻読込みを行ったか否か の判断(S117)を行うものであることは従来と同様 である。そして、日本標準時の時刻データを時刻カウン タにプリセットし、秒カウンタなどをリセットする時刻 読込みを行った受信成功時は、時刻カウンタにプリセッ トした値に指針を一致させる早送り修正(S119)を 行った後、1秒毎に秒針を且つ10秒毎に時分針を1ス テップづつ駆動する通常運針(S120)を行うことも 従来と同様である。

【0037】そして、との電波修正時計では、数時間毎 などの定められた自動修正時刻に達したか否かの判断 (S121)及び確認スイッチ41が操作されてオン状態 となったか否かの判断(S131)を行いつつ通常運針 (S120)を継続するものである。又、この電波修正 時計では、自動修正時刻に達したか否かの判断(S12 1)により、自動修正時刻に達したと判断したときは、 標準電波の受信及びコード解析に基づく時刻の読込み (S123)を10分間程度行い、更に、この標準電波 の受信及びコード解析に基づく時刻の読込み(S12 3)の状態を記憶する受信状況の記憶(S124)を行 い、時刻カウンタのプリセットや秒カウンタのリセット などの時刻読込みを行ったか否かを判断し(S12 5)、時刻読込みを行った受信成功時には時刻カウンタ の値と表示カウンタの値とを比較することにより、日本 標準時の時刻データと指針による表示時刻とに差がある

20

30

か否かの判断(S127)を行うものである。

【0038】そして、時刻差があるときは時刻カウンタ のカウント値である日本標準時の時刻データと表示カウ ンタのカウント値である指針による表示時刻とを一致さ せる表示修正(S129)を行い、所要時間内にコード 解析に基づく時刻の読込みができなかったとき、及び、 読み込んだ日本標準時と表示時刻とに差がなかったと き、更に時刻差の修正を表示修正(S129)によって 行ったときに通常運針(S120)に戻るものである。 【0039】更に、通常運針(S120)を行って自動 修正時刻に達していないときは、確認スイッチ41が操作 されたか否かの判断(S131)を行い、確認スイッチ 41が操作されたときは、前述の受信状況の記憶(S12 4) に基づき、読込み時刻の表示(S135)の制御を 行って読込み成功時刻の表示を行うものである。この自 動修正時刻における受信状況の記憶(S124)は、1 2時間に行う自動修正の回数に合わせたビット数のメモ リを受信及び時刻読込みの成否を記憶する記憶手段とし てマイクロコンピュータ11に形成しておくものである。 そして、このマイクロコンピュータ11の動作としては、 標準電波の受信及び時刻読込み(S123)が終了した とき、図3に示すように、先ず時刻カウンタの内の時カ ウンタのカウント値を読み取る時刻カウンタの読取り (S401)を行い、読み取った時刻に対応するビット の指定(S403)を行って時刻読込みが成功か否かの 判断(S405)に基づいて読込みが成功したとき、即 ち受信成功のときはメモリの対応ビットに1をセット (S407) し、自動修正時刻の読み込み所要時間とし て設定された所要時間内に時刻読込みができなかった受 信不成功のときはメモリの対応ビットにOをセット(S 409) するものである。

【0040】 このように、自動修正時刻に達し、標準電 波の受信及び時刻読込み(S123)を行った後、時刻 コードの解析による日本標準時の読込みが成功したか否 かの状態をメモリに記憶する電波修正時計とするもので ある。又、標準電波の受信及び時刻読込み(S123) の処理、及び、受信状況の記憶(S124)を行った 後、日本標準時の読込みが成功したか否かの判断(S1 25)を行い、日本標準時の読込みを行わなかったとき は通常運針(S120)に戻り、日本標準時の読込みを 行ったときは指針による表示時刻と時刻カウンタに読み 込んだ日本標準時の時刻とに差が有るか否かの判断(S 127)を行い、差が有るときは表示修正(S129) を行って通常運針(S120)に戻るものである。

【0041】そして、このマイクロコンピュータ11は、 通常運針(S120)により1秒毎に秒針を駆動し、 又、10秒毎になどに時分針を駆動しつつ自動修正時刻 か否かの判断(S121)を行い、自動修正時刻に達し ていないときは、確認スイッチ41が操作されたか否かの 判断(S 1 3 1)を行いつつ通常運針(S 1 2 0)を継 50 込みが有ったか否かにより 1 秒が経過したか否かの判断

続するものである。又、確認スイッチ41が操作され、こ の確認スイッチ41の操作を確認スイッチ41が操作された か否かの判断(S131)により検知したときは、読込 み時刻の表示 (S135) の制御を行うものである。 【0042】 この読込み時刻の表示(S135)の制御 は、図4に示すように、先ず、所定のタイマ割込みの許 可(S501)を行うものである。このタイマ割込み は、秒針の早送りを行うためのモータ駆動バルスの周期 及びバルス幅を定める時間を設定するタイマの出力信号 を割込み信号として当該読込み時刻の表示(S135) の制御を処理するためのものである。

【0043】そして、前述の受信状況の記憶(S12 4) でメモリに記憶した受信成功の記録に基づき、12 時間以内に受信成功による標準時刻の読み込みが有った か否かの判断(S503)を行い、12時間以内に受信 成功の標準時刻の読み込みが行われていなかった場合 は、図4及び図5の符号Cで示すように、所定のタイマ 割込みの禁止(S531)を行って読込み時刻の表示 (S135)を終了するものである。

【0044】又、12時間以内に受信成功による標準時 刻の読み込みを行っていた場合には、ビットサーチなど によりメモリの記録に基づいて現時刻に最も近い受信成 功時刻を検出すると共に、受信成功である時刻読込みを 行った自動修正時刻を算出してレジスタにこの受信成功 時刻をセットする受信成功時刻のセット(S505)を 行い、秒針用モータに駆動パルスを出力する準備である 出力パターンのセット(S507)を行った後、モータ 駆動パルスの出力開始(S508)及びモータ駆動パル スの出力停止(S509)を行い、更に、秒針用モータ に次の駆動バルスを出力する準備である出力パターンの セット (S511) を行って秒針の指示位置がレジスタ にセットした受信成功時刻と一致しているか否かの判断 (S513)を行うものである。

【0045】そして、秒針の指示位置がレジスタにセッ トした受信成功時刻と一致していないときは、再度、モ ータ駆動バルスの出力開始(S508)及びモータ駆動 パルスの出力停止(S509)、更に次の駆動パルスを 出力する準備である出力パターンのセット(S511) を行って秒針の指示位置がレジスタにセットした受信成 40 功時刻と一致するまで秒針のみの早送りを行うものとし ている。

【0046】尚、とのモータ駆動パルスの出力開始(S 508)及びモータ駆動パルスの出力停止(S509) は、タイマ割込みにより1秒間に10パルス乃至20パ ルス程度のバルス出力を行って秒針を所定位置まで早送 りするものである。又、秒針がレジスタにセットされた 受信成功時刻を表示したときは、秒針の指示位置がレジ スタにセットした受信成功時刻と一致しているか否かの 判断(S513)に続き、図5に示したように、1秒割 (S515)を行うものである。

【0047】そして、との1秒が経過したか否かの判断 (S515)に基づき、1秒が経過していないときは読込み表示手段の点灯 (S517)を行うものである。 又、1秒割込みに基づいて1秒が経過したか否かの判断 (S515)により1秒が経過したと判断したときは、読込み表示手段の消灯 (S519)を行い、5秒カウンタのカウント値に1を加え (S521)、5秒カウンタのカウント値に基づいて5秒が経過したか否かの判断 (S523)を行うものである。

【0048】そして、5秒が経過していないときは、確認スイッチ41がオン状態であるか否かの判断(S525)を行い、確認スイッチ41がオン状態とされていないときは1秒が経過したか否かの判断(S515)に戻り、確認スイッチ41がオン状態とされていたときは、12時間以内で現在表示している受信成功時刻の前に別の受信成功である標準時刻の読み込みを行った時刻が有るか否かの判断(S527)を行うものである。

【0049】との他の受信成功時刻が有るか否かの判断 (S527)を行って他の受信成功時刻が無いときは1 秒が経過したか否かの判断(S515)に戻るも、他の 受信成功時刻が有るときは、5秒カウンタのクリア(S 529)を行い、受信成功時刻をレジスタにセットする 受信成功時刻のセット(S505)に戻るものである。 【0050】尚、この場合は、受信成功時刻のセット (S505)としては、秒針で現在表示している受信成 功時刻に最も近い他の受信成功時刻をレジスタにセット するものである。又、5秒カウンタのカウント値に1を 加え(S521)、5秒が経過したか否かの判断(S5 23)により5秒が経過したと判断したときは、所定の 30 タイマ割込みの禁止(S531)を行って読込み時刻の 表示 (S135) の制御を終了し、表示修正 (S12 9)を行って通常運針 (S120)を継続するものであ る。

[0051]従って、この電波修正時計では、自動修正時刻になって標準電波の受信及び時刻読込み(S123)の処理を行い、この標準電波の受信及び時刻読込み(S123)を行った際、時刻コードの解析による日本標準時の読込みが成功したか否かを記憶手段であるメモリに記憶する受信状況の記憶(S124)を行う故、例 40 えば毎正時毎に標準電波の受信及び時刻読込み(S123)による自動修正を行う時計体では、12ビットのメモリを用い、各ビットと自動修正時刻とを対応させて各ビットに時刻読込みの成功か不成功かを示す0又は1をセットし、又は、時刻読込みの成功か不成功かを示す0又は1をセットし、又は、時刻読込みの成功か不成功かを示す0又は1を恒次セットしつつビットシフトを行うことにより、12時間以内に行った自動修正としての標準電波の受信及び時刻読込み(S123)に関する標準時刻の読み取りが成功したか否かを記憶しておくことができる。

を検出したときは、受信状況の記憶(S124)でメモリに記憶した日本標準時の読込みが成功したか否かのデータに基づいて読込み成功時刻即ち受信成功時刻を検出し、現在時刻に一番近い受信成功時刻を算出してレジスタにセット(S505)し、モータ駆動パルスの出力開始(S508)及びモータ駆動パルスの出力停止(S509)によって秒針を早送りすることにより受信成功時

刻を秒針によって表示させることができる。 【0053】又、秒針位置が受信成功時刻と一致してい るか否かの判断(S513)により秒針に受信成功時刻 を表示させたときは、読込み表示手段45を点灯(S51 7) させ、5秒が経過したか否かの判断(S523) に より5秒間だけ秒針を停止させて受信成功時刻を表示す るものであり、5秒間の秒針停止中に再度確認スイッチ 41がオン状態とされたときは、確認スイッチ41がオン状 態であるか否かの判断(S525)により、表示してい る受信成功時刻以外にコード解析による標準時刻の読込 みが成功した自動修正時刻が有るか否かの判断である他 の受信成功時刻が有るか否かの判断(S527)を行 い、他の受信成功時刻が無いときは秒針により5秒間の 受信成功時刻の表示を行って読込み時刻の表示(S13 5)の制御を終了し、他の受信成功時刻が有るときは、 現在表示している受信成功時刻の前に標準時刻の読込み が成功した受信成功時刻をレジスタにセット(S50 5) し、再度、秒針を早送りしてレジスタにセットした 受信成功時刻を秒針により表示することができる。 【0054】このようにして、5秒間の受信成功時刻の 表示中に確認スイッチ41がオン状態とされると、順次、 他の受信成功時刻が有るか否かの判断(S527)を行 いうものであり、12時間以内で標準時刻の読込みが成

功した自動修正時刻を現在時刻に近いものから順番に秒 針により表示することができる。尚、確認スイッチ41を 操作してオン状態を持続したときは、12時間以内にコ ード解析による標準時刻の読込みが成功した複数の自動 修正時刻が有る場合は、秒針を早送りして現在時刻に最 も近い受信成功時刻の表示を行い、読込み表示手段45を 点灯させて 1 秒間だけ秒針を停止させた後、読込み表時 手段45を消灯して次に新しい受信成功時刻まで秒針を早 送りし、再度、読込み表示手段45の点灯及び秒針の1秒 間停止を行い、順次現在時刻に近い順番で受信成功時刻 の表示を行い、最後の受信成功時刻の表示は5秒間の読 込み表示手段45の点灯及び秒針の停止を行うものであ り、12時間以内にコード解析による標準時刻の読込み が成功した自動修正時刻が1回だけ有る場合は、この標 準時刻の読込みが成功した自動修正時刻に秒針を早送り し、読込み表示手段45の点灯及び秒針の停止を5秒間行 うことによりこの受信成功時刻の表示を行うものであ る。又、12時間以内にコード解析による標準時刻の読

り、12時間以内に行った自動修正としての保準電板の りととによりという信託が時刻の表示を行りものとめ 受信及び時刻読込み(S123)に関する標準時刻の読 る。又、12時間以内にコード解析による標準時刻の読 み取りが成功したか否かを記憶しておくことができる。 込みが成功した自動修正時刻が無い場合は、秒針の早送 【0052】そして、確認スイッチ41が操作されたこと 50 りを行うことなく、通常の1秒毎の歩進を持続するもの

である。

[0055]従って、12時間以内の自動修正時刻に行 った標準電波の受信及び時刻読込み(S123)におい て、10分間などの設定された所要時間内にコード解析 による標準時刻の読込みが成功した自動修正時刻を確認 スイッチ41の操作によって順次確認することができる。 又、上述の実施の形態は、12時間以内の自動修正時刻 における標準時刻の読込みが成功した自動修正時刻の確 認であるも、記憶手段としたメモリのビット数を増加さ せ、24時間以内でのコード解析による標準時刻の読込 10

【0056】この場合は、秒針を停止させて受信成功時 刻の表示を行う際、例えば12時間以内の受信成功時刻 を表示しているときは読込み表示手段45を連続点灯状態 とし、12時間以上前で24時間以内の受信成功時刻の 表示を行うときは読込み表示手段45を点滅点灯させると とにより、12時間表示の文字板が使用されているアナ ログ時計に1日の内の受信成功時刻の表示を行うことが できるようにするものである。

みが成功した自動修正時刻を表示させることもある。

[0057]尚、秒針の停止時間は、1秒間に限るもの 20 でなく、複数の受信成功時刻を順次表示するときは2秒 間又は3秒間程度の停止を順次行い、最後の受信成功時 刻を表示する際、及び、12時間又は24時間以内に1 回だけ標準時刻の読込みが成功しており、この1回だけ の受信成功時刻を表示する際には、5秒間乃至10秒間 程度の停止時間とすることもある。

【0058】更に、読込み成功時刻の表示は、秒針によ り行う場合に限ることなく、時分針により行うこともあ る。この場合は、時分針を1個のモータで駆動し、秒針 を1個のモータで駆動する時計体では、秒針を用いて受 30 信成功時刻を表示することが受信成功時刻の表示を素早 く行える利点を有することになる。

【0059】しかし、時分針を用いて受信成功時刻を表 示する場合、受信状況の記憶(S124)において、時 刻読込みの成否を記憶する記憶手段としたメモリのビッ トと自動修正時刻とを単に対応させてメモリに0又は1 を記憶させるのではなく、時刻カウンタの読み取り(S 401) に際し、受信成功時刻の時データ及び分データ を時刻カウンタの時カウンタ及び分カウンタから各々読 み込んで時及び分を記憶しておき、この受信成功時刻を 40 すフローチャート図。 時分針により正確に表示させることができる。

【0060】とのように、分単位で受信成功時刻を表示 する場合は、単に何時の自動修正時刻に読込みが成功し たかを知ると共に、コード解析による標準時刻の読込み が成功するまでに必要とした時間も知ることができる。 尚、時分針を2個のモータで駆動する時計体では、単に 秒針に換えて時針のみ又は分針のみを早送りして受信成 功時刻を表示することもある。

【0061】そして、このように秒針又は時分針により 受信成功時刻の表示を行う読込み時刻の表示(S13

5)を終了した後は、表示修正(S129)により、受 信の成功時刻の表示に使用した指針に現在時刻の表示を 行なわせ、通常運針(S120)を持続することができ る。従って、このアナログ式の電波修正時計では、マイ クロコンピュータ11のプログラムを変更することによ り、時計体の外観を損ねる表示手段を付加することな く、容易に標準電波の受信成功時刻を正しく表示させる ことができる。更に、確認スイッチ41を操作することに よって過去の標準電波の受信成功時刻を順番に知ること ができ、受信可能な時間帯や良好な受信状態となる設置 場所の確認を容易に行うことができる電波修正時計とす ることができる。

【0062】尚、コード解析による時刻読込みが正しく 行えた受信成功時刻の記録は、自動修正時刻の間隔など に合わせて適宜の容量としたメモリを使用するものであ り、12時間又は24時間内の記録のみでなく、10時 間以内や15時間以内などの所定時間として昼間に夜間 などの過去に行った時刻読込みの成否を確認できるよう にする場合や、24時間以上の所定時間内の記録を可能 とし、長期間の間に行った各標準電波の受信及び時刻読 込み (S123) の処理における受信成功時刻を確認で きるようにすることもある。

[0063]

【発明の効果】本発明は、標準電波を受信して時刻表示 を指針により行う電波修正時計であって、自動修正時刻 に行った標準電波の受信及び時刻読込みの成否を記憶す る記憶手段と確認スイッチとを有し、確認スイッチが操 作されたときに所定時間内の受信成功時刻を指針により 表示させる成功時刻表示制御手段を有するアナログ式電 波修正時計とするものである。

【0064】従って、アナログ式電波修正時計におい て、確認スイッチを操作することにより標準電波を受信 して日本標準時の読込みに成功した時刻を順番に知るこ とができ、正確な時刻表示を行っていることの確認を容 易に行うことができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る電波修正時計の回路ブロックを示 す図。

【図2】本発明に係る電波修正時計の全体制御動作を示

【図3】本発明に係る電波修正時計における受信状況の 記憶制御動作を示すフローチャート図。

【図4】本発明に係る電波修正時計における読込み時刻 の表示制御動作を示すフローチャート図。

【図5】本発明に係る電波修正時計における読込み時刻 の表示制御動作を示すフローチャート図。

【図6】従来の電波修正時計の回路ブロックの一例を示 す図。

【図7】従来の電波修正時計の全体制御動作を示すフロ 50 ーチャート図。

特開平11-211857

23 モータ駆動

27 時分針用モ

33 時分針用セ

16

【図8】日本標準電波のコード様式を示す図。

【図9】従来の電波修正時計における解析処理を示すフ ローチャート図。

【図10】復調された日本標準電波の信号例を示す図。 【符号の説明】

11 マイクロコンピュータ

13 パーアンテ

17 水晶発振回 15 受信復調手段

*21 ムーブメント 用バッファ

25 秒針用モータ ータ

31 秒針用センサ

ンサ

41 確認スイッチ 45 読込み表示手段

4.6 発光ダイオ

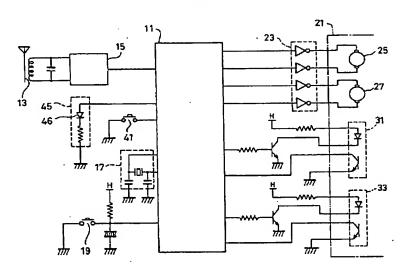
路 19 リセットスイッチ

ナ

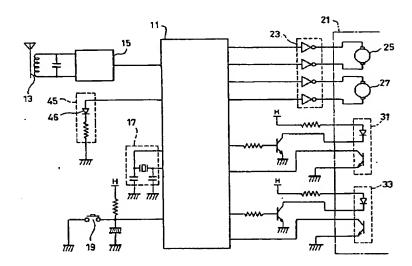
*10

- ۴

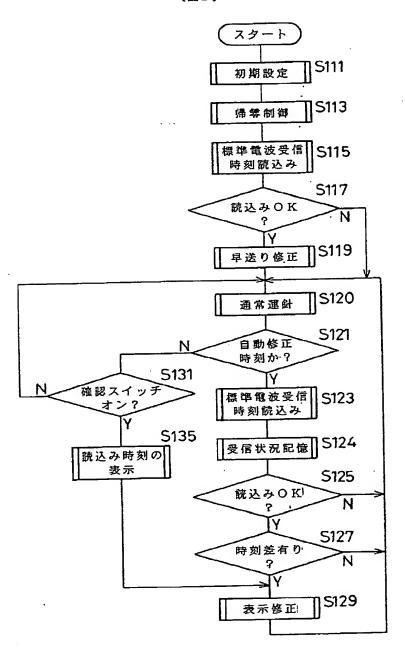
【図1】

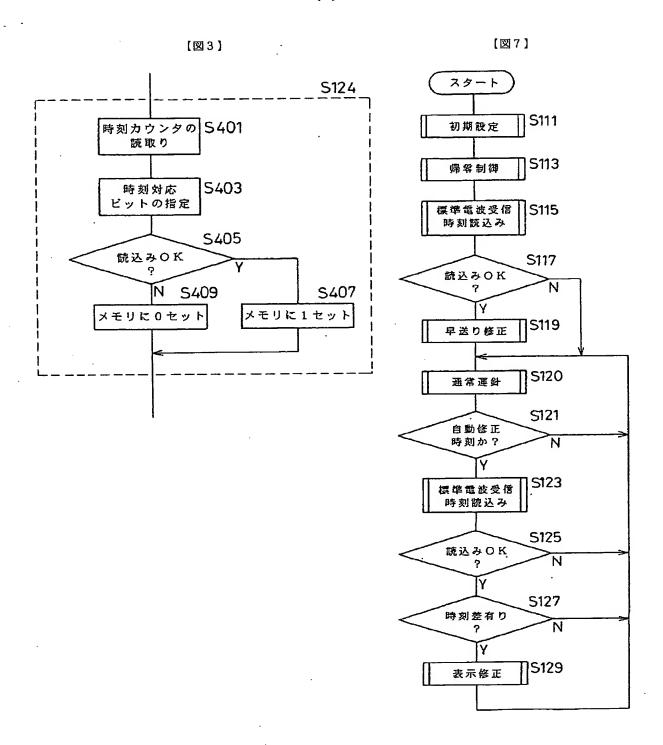


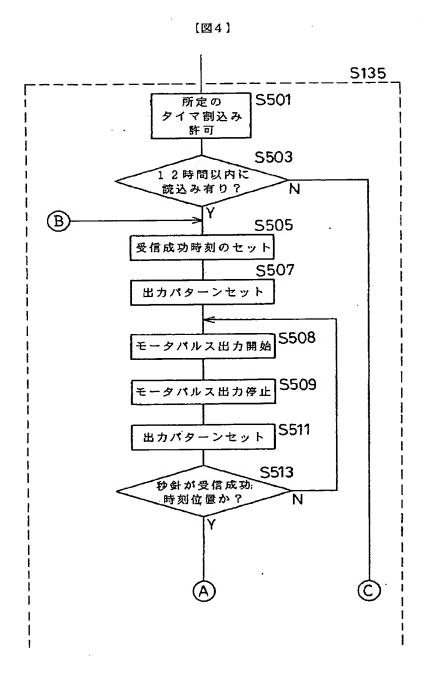
【図6】



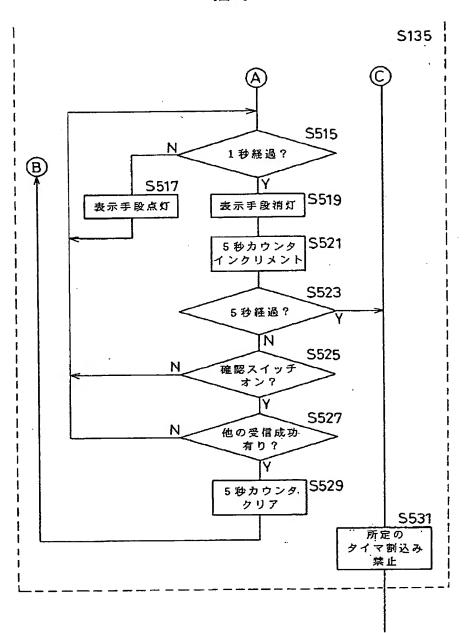
[図2]



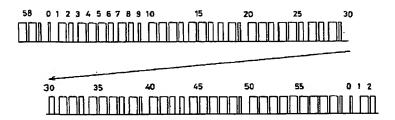


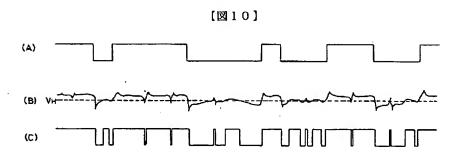


[図5]



[図8]





【図9】

